光ファイバーセンサーの 高温材料表面への実装可能性の検討

鈴木宏和* 西村昭彦**

光ファイバーは通信ケーブルや、工業・医療用ファイバースコープとして広く利用されている。光ファイ バーのもう一つの利用形態は、温度や応力・歪センサーとして利用可能である。これは、FBGセンサーと 呼ばれ、実用化されているが、常温域での計測に対応した製品の市販のみに留まっている。本報告では、エ ネルギーインフラの基盤をなすパワープラント等の常時モニタリングによる安全性担保の目的で高温環境 への耐性のあるセンサーや、実装方法の実用化に向け検討したので、その概要を報告する.

キーワード:光ファイバー、FBG、高温環境、温度計測、歪計測、接着

1. はじめに

光ファイバーは、石英を基材とした材料で、情報通信 の領域では通信ケーブル、医療・工業の領域ではファー バースコープとして利用されている。

光ファイバーの構造は, Fig. 1 に示す 2 重の石英ガラス 構造となっており,中心部のコア部のガラス屈折率を外 周部のグラッド部の屈折率より若干大きくすることで, コア部に浅い入射角で侵入した光が,コア部・クラッド 部の界面で全反射 (Fig. 2)を繰り返し反射損失が無い状 態で遠距離まで伝送が可能となる。この性質を利用し通 信ケーブルや,光透過性と,その柔軟性を利用し後者の ファイバースコープとして実用化されている。

また,光ファイバーに特殊な加工を施すことで温度セ ンサーや歪センサー(fiber Bragg grating,以降 FBG セ ンサー)として利用できる。常温域での温度や歪が測定 可能な FBG センサーは実用化されメーカーより製品とし て市販されているが,現在のところ高温領域用 FBG セン サーは実用化されておらず,実用化に向け独立行政法人 日本原子力研究開発機構レーザー共同研究所(以降原機 構)と共同で,

高温用 FBG センサーの開発, その実装方法の開発を行ったので, ここに報告する









2. FBGセンサーとは

FBG センサーは, 光ファイバーのコア部に一定間隔(Λ) に回折格子を形成し,広帯域のスペクトルを有した光線 を投入すると回折格子部分で干渉し eq.1 に示すブラッグ 波長(λ_b)の反射光のピーク波長を,透過光については, ブラグ波長の部分が欠損したスペクトルを観測すること が出来る。Fig.3

$$\lambda_{b} = 2 n \Lambda$$
 (eq. 1)

ただし,





Fig.3 FBG センサーの測定原理

ここで、格子間隔 Λ に着目すると、FBG センサーの周囲 の温度環境が変化した場合、FBG センサーは周囲温度に追 従し同じ温度となる。ガラス基材の熱膨張率により Λ が 物理的に変化し、観測される λ bの波長ピークが変化する ため、 Λ の変化量を線膨張率で除算すれば温度が測定可 能となる。また、FBG センサーを鋼材などの基材に装着し 応力を導入した場合に基材の伸縮に完全に追従し伸縮す れば、温度と同様に λ_b の変化をとらえることが出来、 Λ の変化量に基材である鋼材のヤング率を乗算すれば導入 した応力や歪が測定可能となる。

測定対象部材は温度の変化と応力・歪が同時に発生す るため、測定対象部位に周囲の鋼材から拘束を受けない FBGセンサーと鋼材から拘束を受けるFBGセンサーを近接 し実装し、拘束を受けるλ_bより温度成分を分離すること で応力を測定することが出来る。

また,FBG センサーは光を用いて測定を行うため,熱電 対や歪ゲージの様に電気的なノイズを受けず測定できる 点や,光ファイバーの特性である長距離伝送が可能な為, 測定部位と計測器間の距離を大きくとることが出来る点, 一本の光ファイバーに異なった Λ の回折格子を準備する ことで多点計測が可能である点を特徴としている。

FBG センサーは、常温域では実用化され市販されている と前述した。市販されている FBG センサーは、エキシマ レーザーより放射される光を回折格子に通過させ、一定 間隔 A の干渉光縞にてコア部のガラス組成(コア内の屈 折率)を変化させ製作する。このため、高温への耐性が 低く 100℃でコア内の回折格子が消失し測定ができなく なることが一般的であり高温環境に耐性をもつ FBG セン サーの開発が望まれている。

3. 開発の目的

今回の開発は、発電所の様に高温配管を有する施設で、 現在の温度や歪のモニタリングが可能なシステムを構築 することを最終目的としている。常時モニタリングは、 言い換えれば、非常時の温度変化や歪変化をいち早くと らえることが可能となり、施設の安全運用に寄与するも のと考えている。このためには、

500℃程度の高温環境に耐性のある光ファイバー センサーの開発(温度測定)

500℃程度の高温材料表面への光ファイバーセン サーの実装技術(応力・歪測定)

が必要となる。

前者は、これまでに原機構により、フェムト秒パルス レーザーを用い高強度のレーザーエネルギーで光ファイ バーへの回折格子書き込みに成功しており、500℃の環境 下でも、回折格子が消失しないことを確認している。 後者は、これまでに、事例報告が見当たらないため、開 発の目的は、 ①温度測定精度を高めること(温度とλbの検量線の作成)
②高温部材表面への実装技術の開発

とした。

4. λb と温度の相関(検量線の作成)

FBG センサーを用いてより精度の高い温度測定を可能 とするために、すでに開発した FBG センサーを小型高温 炉の中に応力の拘束を受けない様に設置し、光サーキュ レータ(混合・分配器)を介し、温度を変化させ、反射 モードのブラッグ波長(λb)を計測し、温度との相関を 調べた。

Fig.4に測定システムを示す。測定は,室温を初期状態 とし、50℃より 500℃まで 50℃ステップで昇温した。各 温度ステップで温度が安定した後,熱電対による温度測 定(FBG センサー温度とした。),光スペクトルアナライ ザーによりブラッグ波長を測定した。

ブラッグ波長 (λ_{b}) は, eq. 1 で示される有効屈折率(n) と格子間隔 (Λ) との積になる。光ファイバーを加温し た場合,石英ガラスが線膨張率に従い膨張し, Λ の間隔 が大きくなる。線膨張率は温度の1次関数となる。また 有効屈折率も同様に温度の1次関数となる。したがって, eq. 1 を温度依存の式に書き換えると,温度の2次式とな る。(eq. 2)

$$\begin{aligned} \lambda_{\rm bt} &= 2 \cdot \mathbf{n}_{\rm t0} (1 + \alpha \, \mathrm{t}) \cdot \Lambda_{\rm t0} (1 + \beta \, \mathrm{t}) \\ &\propto \mathrm{t}^2 \end{aligned} \tag{eq.2}$$

ただし,

| $\lambda_{\rm bt}$ | : t[℃]でのブラッグ波長 | [nm] |
|--------------------|-----------------------|------|
| n_{t0} | :t _o での屈折率 | [-] |
| α | : 屈折率の温度依存係数 | [-] |
| Λ_{t0} | : t_o での回折格子間隔 | [nm] |
| - | | |

β : 石英ガラスの線膨張率 [-]

測定結果を Fig. 5 に示す。

Fig.5より,温度とブラッグ波長の間には,近似式 eq.3

 $\lambda_{\rm b} = 5.489 \times 10^{-6} \times t^2 + 1.008 \times t + 1539.584$ (eq. 3)

が得られ,相関係数(R²=0.9998)の高い相関が得られた。これより検量線(eq.4)を作成し,ブラック波長より温度を推定した。



Fig.4 測定システム



eq.4 で得られた検量線より, λb より温度を推定した 結果を Table 1 に示す。

この結果より、常温から 500℃の温度範囲で、誤差は概 ね 5℃以内に収まっており、実用上十分な精度で測定可能 なことが明らかになった。

ただし、eq.4は、異なる Λ で設計された FBG センサー には適用できないので注意が必要である。

| λb [nm] | eq.3による 推定温度 [℃] | 測定温度 [℃] | 誤差 [℃] |
|------------|------------------------|-------------|-----------|
| 1539.84 | 25.1 | 21.7 | 3.4 |
| 1540.15 | 54.5 | 56.2 | -1.7 |
| 1540.75 | 109.2 | 109.6 | -0.4 |
| 1541.15 | 144.1 | 146.5 | -2.5 |
| 1541.75 | 194.3 | 194. 7 | -0.4 |
| 1542.50 | 254.1 | 255.4 | -1.3 |
| 1543.10 | 299.9 | 300.4 | -0.6 |
| 1543.85 | 354.7 | 351.1 | 3.6 |
| 1544.50 | 400.4 | 398.3 | 2.1 |
| 1545.30 | 454.6 | 456.2 | -1.6 |
| 1546.05 | 503.5 | 504.4 | -0.9 |

Table 1 検量線による測定波長の温度変換

5. FBG センサーの実装方法の検討

前節までで高温環境に耐性のある FBG センサー温度に よる測定精度が確認できた。FBG センサーは、応力を導入 した測定対象物と同じ変位で伸縮することが可能ならば、 歪ゲージとして利用できる。そこで、FBG センサーの実装 方法を検討することとした。

被測定物への装着は,金属バンド等により対象物間に センサーを挟み込む機械的方式,溶接や接着による装着 が考えられる。 金属バンド等による装着は、容易に装着が可能である が、配管材料の材質と金属バンドの材質が異なる場合は 測定対象の温度が変化した場合、線膨張率の違いにより 弛みが発生し、非測定対象物と同じ変位で伸縮できない ことが予想され、装着方法としては適切ではないと考え られる。

溶接による装着は,非測定対象金属に溶接歪を原因と した応力集中が発生すると考えられることと,FBG センサ ーは,非金属であるため直接溶接が不可能であるために 実装方法としては適していないと考えられる。

そこで、接着による実装が最も適した手段と考えられ るが、瞬間接着剤やエポキシ系接着剤は、有機物を基材 としているために、高温環境(目標は500℃)で炭化し接 着材として用いることは不適当である。したがって、 1000℃程度まで接着力の確保ができるセラミックス系接 着材を候補に挙げ、接着可能か、応力・歪測定が可能か 検討した。

5.1 セラミックス系接着材の選定

セラミックス系接着材は、アルミナやジルコニアなど のセラミックスを基材とし、高温でも用いることができ る無機系接着材である。また、基材の種類の違いにより 耐熱温度、線膨張率が異なるため、被測定対象物に確実 に実装できる接着材を選定する必要がある。

市販されているセラミックス系接着材の耐熱温度と線膨 張率の関係をFig.6に示す。



Fig.6 各種接着材の耐熱温度・線膨張率

パワープラント等で用いられる配管は、クロムリッチ 鋼(線膨張率 12×10^{-6} [K⁻¹])やステンレス鋼(線膨張 率 16×10^{-6})が多く用いられる。FBG センサーの装着は、 配管鋼材と同じ線膨張率を有する接着剤を選定する必要 があるが、市販されている接着剤は、鋼材と同じ線膨張 率を有する製品がないため、鋼材の線膨張率に最も近い 接着剤a(線膨張率 8.1×10^{-6})と接着剤b(線膨張率 18×10^{-6})を選定し装着方法の検討をすることとした。

5.2 高温環境での接着性の確認

セラミックス系接着剤と鋼材の接着性を確認するため に、FBG センサー実装を前提とし、接着剤を用いモールド (Photo.1)を作成し、鋼材に接着し昇温し接着性の目視 確認を行った。

モールドとは、光ファイバーが 125 μm φ であるため, 装着時の作業性を考慮し、光ファイバーの周囲を炭化ケ イ素 (SiC) で筒状に織り上げ(組紐編),これをセラッ ミクス系接着材を用い固化し 20×50×5mm の大きさに成 形したものである。ここで、炭化ケイ素繊維を用いた理 由は、光ファイバーの保護する為に必要な 1000℃程度の 耐熱性を持っているためである。(一般的なカーボンを 用いた実験を行い、400℃程度で周囲空気中に含まれる酸 素で、炭化が加速し劣化したため、炭化ケイ素の採用に 至った。)

接着性の確認は、Fig.7に示す、モールドの線膨張率、 接着面の線膨張率の組み合わせにより4個のサンプル数 を製作し、小型マッフル炉の中に設置し(Photo.2),400℃ まで昇温し、24時間加熱した後、室温まで冷却し接着状 況を目視で確認した。



Photo. 1 モールド



Fig.7 接着性確認のためのサンプル

試験結果を, Photo. 3, Photo. 4 に示す。サンプル1, サンプル4は接着面に接着剤a(線膨張率8,1×10⁻⁶)を 使用している。モールドの線膨張率に関係なく,接着力 が確保されず昇温や降温時の鋼材の伸縮に追従できず離 脱したものと考えられる。

サンプル2,サンプル3は接着剤b(線膨張率18×10⁶) を使用している。接着性が良好と判断されるので、モー ルド製作材料,被測定面への装着にこれを用いることと した。



Photo.2 接着性確認試験(小型マッフル炉による昇温試験)



Photo.3 試験結果(サンプル1, 2)



Photo.4 試験結果(サンプル3, 4)

5.3 応力導入時の接着性の確認

接着材の被測定物に応力を導入した場合の接着性を確認した。前節の試験と本節の試験を合わせ、光ファイバーセンサーの装着法の本質的な部分をなしている。 試験は、20×600×t6の鋼材にモールドを接着し、



Photo.5 引っ張り時の接着性確認試験実施状況

Photo.5 に示すアムスラー試験機にて引っ張り試験を
行った。試験は、一般鋼材の弾性比例限界を考慮し 500
-1,500 [μStrain] の歪となるように試験機を操作し
(Fig.8)、接着状態を確認した。

Photo.6 に 10,000 [μ Strain]の応力を短時間導入し た後のサンプル状態を示す。鋼材の黒皮が剥離し鋼材が 降伏点を迎えた状況でもモールドは強固に接着している ことが確認できた。通常,構造体は弾性比例限界(1,500 μ Strain 程度)で設計されるので,セラミックス系接着 剤を用いた FBG センサー実装には,十分な力を有してい ると考えられる。



Fig.8 引っ張り試験での応力導入パターン



Photo.6 引っ張り試験後のサンプル

5.4 FBGの実装と高温環境下応力導入試験

前節までに,被測定対象物にモールドを実装し,温度, 応力を個別に導入し実装状態を確認した。本節では,モ ールド内にFBGセンサーを設置し,温度と応力を同時 に加えた場合,センサーが歪をとらえることが可能か実 験を通じ確認した。

Photo.7に実験システム全景を示す。小型加熱炉は,曲 げ応力導入治具にセットされていることが確認できる。 応力導入治具は,Fig.9に示す試験用鋼材を2点支持でき る構造とし,その両端の押しネジを繰り出すことにより 曲げ応力を導入できる構造とした。実験は,Fig.10に示 す加熱を行い,実験ステップで定めた100℃毎の温度が安 定した時点で,ブラッグ波長,温度を測定した。また, 応力導入時の歪量の比較は,鋼材裏面に溶接した高温用 歪ゲージにて測定した値を基準値とした。(Photo.7)



Photo.7 実験システム全景



Fig.9 実験システム

実験結果を Fig. 11 に示す。グラフ横軸は歪み量,縦軸 はブラッグ波長である。試験鋼材裏面に溶接した高温用 歪ゲージを歪の真値とプロットしているが,非応力導入 時の各設定温度でブラッグ波長の変化はとらえられてい るものの,歪が増大した場合,高温になるに従い,歪と ブラッグ波長の相関が平坦になる傾向が測定された。



Photo.8 測定部位の各種センサー位置関係



Fig. 10 昇温パターンと計測タイミング

FBGセンサーは、温度や歪をファイバーの伸びとして 測定するので、温度に対しては、その伸びをとらえるこ とが可能であるが、高温になるにしたがい応力導入によ る伸びをとらえることが出来ないという結論を得る。こ れは言い換えれば、鋼材~モールド~光ファイバーが一 体化していないことが(滑りが発生)原因と考えられる。

5.5 高温時の歪測定の改良

光ファイバーケーブルを再考する。光ファイバーケー ブルの構造を, Fig. 12 に示す。石英ガラスからなるコア 部, クラッド部とこれらを保護する為のコーティング層 からなる。

コート層は、光硬化樹脂を用い形成されている。樹脂は 高温状態で軟化もしくは炭化するので、モールと光ファ イバーケーブル石英ガラス部との間に滑りを発生させる 原因と考えられる。(Fig. 13)これを解決するためコー ト層を、工具を用いて削り取り、前節の実験を行った。 実験結果を Fig. 14 に示す。

コート層を有する実験(Fig.11)と比較し、300℃まで は、勾配の変化を確認するものの歪応力にブラッグ波長 シフトが追従することが確認できた。



Fig.11 昇温時歪測定実験結果



Fig.13 滑り発生部位



Fig. 14 コート層剥離時昇温時歪測定実験結果

6. まとめと今後の課題

高温用FBGセンサーを製作し,装着方法を検討した。 この結果,

- ●FBGセンサーの実装には、セラミックス系接着材を用いることができ、高温環境下(500℃)、1500 µ Strain 程度の歪み状態で十分な接着性を有することが確認できた。
- ●FBGセンサーの検量線を作成した。この結果,5℃以下の測定精度で温度計測が可能であることが判明した。
- ●高温環境下での歪み測定には、光ファイバーコート層の 影響が大きく寄与することが判明した。

また, 今後の課題としては,

●コート層を排除したFBGセンサーの制作方法の検討。

●温度, 歪に対する繰り返し試験による検量線の作成。 が考えられる。

これら課題を克服すれば、社会基盤の根底を支えるパワ ープラント等特殊施設の常時モニタリングによる健全性 の確認ができるとともに、異常の早期発見に寄与し、社 会システムの持続性に貢献できるものと考えている。

謝辞

本開発において,島田幸洋氏(当時 独立行政法人日 本原子力研究開発機構レーザー共同研究所,現 独立大 学法人 大阪大学),竹仲佑介氏(独立行政法人 日本 原子力研究開発機構)両氏においては,FBGセンサー の製作や実験に多大なる尽力をいただきました。また, 技術研究所建築構造研究グループ近藤祐輔氏においては 実験の協力を得ました。ここに深い感謝の意を記します。

また、本開発の一部は、財団法人 若狭湾エネルギー 研究センター「平成24年度可能性試験調査研究事業」の 受託研究として実施したことをここに記します。

参考文献

- Y. Shimada, A. Nishimura, M. Yoshikawa and T. Kobayashi, "Design of Monitoring System of High Temperature Piping System by Heat Resistant Fiber Bragg Grating", Journal of Laser Micro/nanoengineering Vol. 5, No. 1, pp. 99-102, 2010.
- 2)島田幸洋,西村昭彦,鈴木宏和,石橋久義,川原啓孝,伊 藤主税,青山卓史, "高速炉伝熱管材料を使用した耐熱 FBG センサの実装試験",日本原子力学会 2012 年春の年会
- 3)Y. Shimada, A. Nishimura , and H. Suzuki, "Heat resistant fiber Bragg grating sensor by femtosecond laser processing -Fine processing in optical fiber and fabric reinforcement-", International Conference on Laser Applications in Nuclear Engineering 2013(LANE13) p8-13
- 4) H. Suzuki, Y. Shimada, and A. Nishimura, "Installation of a heat resistant fiber Bragg grating sensor -Investigation of adhesive rigid strength by tensile strength machine-", International Conference on Laser Applications in Nuclear Engineering 2013 (LANE13) p8-14

An examination of installation of a heat resistant fiber Bragg grating sensor

Hirokazu SUZUKI and Akihiko NISHIMURA

Abstract

Strain and temperature monitoring by optical fiber sensors is useful for safety operation of industrial plants. A FBG (fiber Bragg grating) sensor is useful to monitor them.

Rigid installation of FBG becomes most important in long term operation. This paper describes how to install FBG on a metal surface by using an adhesive.

To date, the authors have been studying how to install the FBG sensor on a metal surface. The installation method is r considered a method of mechanically installation with a metal band, by welding and by adhesion. The first method is not suitable because of the loosening of the sensor due to thermal expansion. The second method is also not suitable causing the stress strain concentration by the metal base material is melted. For these reasons, the adhesive method is considered as the best way.

Requirements for the adhesive are a sufficient adhesive strength at temperatures up to 500 deg., coefficient of thermal expansion of the adhesive is equal to the metal material and not peel off even if the stress is applied to the metal material. The authors selected the ceramic adhesive which satisfied these conditions. FBG sensor is flexible structure. Using the adhesive a mold was fabricated. Using the same adhesive the molded FBG sensor was installed on the metal material.

By these test, under the condition of the tensile stress and the thermal stress are generated at the same time in high temperatures, it becomes the FBG measurement is possible.

Key words: Optical fiber, Fiber Bragg Grating, High-temperature environment, Temperature measurement, Strain measurement, Adhesion